

Prova scritta di Matematica II - 21 gennaio 2009 - CORREZIONE Fila C

c.d.L. Scienze dell'Architettura - Prof. R. Rizzi

1.a. Determinare le equazioni dei seguenti piani:

- 1.a.a.** piano Π_1 passante per i punti $(\pi, \sqrt{2}, 1 + \pi)$, $(\sqrt{2}, \pi, 1 + \sqrt{2})$ e $(10, 0, 11)$;
- 1.a.b.** piano Π_2 contenente la retta $R_1(t) = (2, 3, t)$ ed ortogonale alla retta $R_2(t) = (2t, 2t, 1)$;
- 1.a.c.** piano Π_3 passante per $(1, 2, \pi)$ e senza punti in comune con il piano $x + z = 0$;
- 1.a.d.** i piani Π_1 , Π_2 e Π_3 sono paralleli (P), ortogonali (H) o in posizione generica (G)?

Per tutti e tre i punti abbiamo che $z = x + 1$, ed è quindi questa l'equazione del piano Π_1 .

Il piano Π_2 è ortogonale alla direzione $(2, 2, 0)$ di $R_2(t)$ ed ha pertanto equazione della forma $x + y = c$. Il valore della costante c resta determinato dalla condizione di contenimento di $R_1(t)$: $2 + 3 = c$.

Essendo parallelo al piano $x + z = 0$, il piano Π_3 ha equazione della forma $x + z = c$. La condizione di passaggio per il punto $(1, 2, \pi)$ ci dice che $c = \pi + 1$.

Si noti che entrambi i piani Π_1 e Π_3 contengono una retta parallela all'asse delle y (la y non compare nelle loro equazioni) mentre la normale a Π_2 punta in direzione generica rispetto all'asse delle y . Quindi Π_2 è in posizione generica rispetto ai piani Π_1 e Π_3 , che sono invece ortogonali tra loro come evidenziato dall'annullamento del prodotto scalare $(1, 0, -1) \cdot (1, 0, 1) = 0$.

$\Pi_1: z = x + 1$	Π_1 (G) Π_2 (G) Π_3 (H) Π_1
$\Pi_2: x + y = 5$	
$\Pi_3: x + z = \pi + 1$	1+1+1+2/30

1.b. Date le 3 rette:

$$R_1(t) : (1 + \alpha t + \beta t, \beta t, 3t) \qquad R_2(t) : (\alpha t + \beta t, -\beta t, t) \qquad R_3(t) : (\beta t, 5, t),$$

si determini per quali valori di α e β :

- 1.1.) R_1 e R_2 sono parallele;
- 1.2.) R_2 e R_3 parallele;
- 1.3.) R_1 e R_3 parallele;
- 2.) R_1 e R_2 sono incidenti;
- 3.) R_2 e R_3 sono sghembe.

Due rette sono parallele se e solo se hanno la stessa direzione. Si denotino con $v_1 = (\alpha + \beta, \beta, 3)$, $v_2 = (\alpha + \beta, -\beta, 1)$ e $v_3 = (\beta, 0, 1)$ i vettori che esprimono le direzioni delle rette R_1 , R_2 e R_3 , rispettivamente. La prima delle tre domande chiede di indagare le relazioni di parallelismo tra questi 3 vettori. Affinchè v_1 sia parallelo a v_2 , ossia $v_1 = \lambda v_2$, dovremo avere che $\lambda = 3$ (dal rapporto delle terze componenti di v_1 e v_2) e quindi $\beta = 0$

(seconde componenti) e $\alpha = 0$ (prime componenti). Similmente, affinché v_3 sia parallelo a v_2 dovremo avere che $\beta = 0$ (seconde componenti) e $\alpha = 0$ (prime componenti). Anche il parallellismo di v_1 e v_3 richiede $\alpha = \beta = 0$.

Le rette R_1 ed R_2 sono incidenti se esiste una coppia di valori s e t tali che $R_1(s) = (1 + \alpha s + \beta s, \beta s, 3s) = (\alpha t + \beta t, -\beta t, 1t) = R_2(t)$. Dal confronto delle terze coordinate segue $3s = t$ e quindi si chiede per quali valori di α e β $(1 + \alpha s + \beta s, \beta s) = (3\alpha s + 3\beta s, -3\beta s)$ per un qualche s . Quindi, dal confronto delle seconde componenti, si hanno 2 casi: o $s = 0$ ma poi non si riesce ad ottenere uguaglianza anche sulle prime componenti o $\beta = 0$ e quindi per ogni valore di $\alpha \neq 0$ esiste un qualche valore di s che rende uguali anche le prime componenti. Quindi R_1 ed R_2 sono incidenti per $\beta = 0 \neq \alpha$.

Due rette sono sghembe precisamente quando non sono parallele e non hanno punti in comune. La prima condizione è rispettata eccetto per $(\alpha, \beta) = (0, 0)$. Inoltre le rette R_2 ed R_3 sono incidenti se esiste una coppia di valori s e t tali che $R_3(s) = (\beta s, 5, 1s) = (\alpha t + \beta t, -\beta t, 1t) = R_2(t)$. Dal confronto delle terze coordinate segue $s = t$ e quindi si chiede per quali valori di α e β $(\beta s, 5) = (\alpha s + \beta s, -\beta s)$ per un qualche s . Quindi $\alpha = 0$ dal confronto delle prime componenti, e poi per ogni valore di $\beta \neq 0$ esiste un qualche valore di s che rende uguali anche le secondi componenti. Quindi R_3 ed R_2 sono incidenti per $\alpha = 0 \neq \beta$. Quindi R_2 ed R_3 sono sghembe per $\alpha \neq 0$.

1.) $R_1 \parallel R_2$: $\alpha = \beta = 0$	$R_2 \parallel R_3$: $\alpha = \beta = 0$	$R_1 \parallel R_3$: $\alpha = \beta = 0$
2.) $R_1 \times R_2$: per $\beta = 0 \neq \alpha$		
3.) $R_2 \asymp R_3$: per $\alpha \neq 0$	1+1+1/30	

1.c. Trovare un'equazione parametrica per la retta R contenuta nei piani $x + z = 5$ e $x + 2y + 3z = 1$.

La direzione della retta R è ortogonale sia alla normale $(1, 0, 1)$ al piano $x + z = 5$ che alla normale $(1, 2, 3)$ al piano $x + 2y + 3z = 1$. Si noti che il vettore $(1, 1, -1)$ soddisfa ad entrambe le condizioni di ortogonalità e quindi ben rappresenta la direzione di R . Per determinare completamente R resta da individuare un qualsiasi punto di passaggio. Ponendo $z = 0$ otteniamo $x = 5$ dall'appartenenza al primo piano, e quindi $y = -2$ dall'appartenenza al secondo piano. Pertanto potremo scrivere $R(t) = (5 + t, t - 2, -t)$. La verifica è immediata (sostituzione formale nelle equazioni dei piani).

$R(t) = (5 + t, t - 2, -t)$.	3/30
-------------------------------	------

1.d. Calcolare la distanza tra la retta $R_1(t) = (t, 2t, -3t)$ e la retta R_2 di equazioni $x + y + z = 3$ e $2x - y = 1$. Determinare se queste due rette siano sghembe o coplanari. Nel secondo caso, specificare se esse siano incidenti oppure parallele. Se parallele, specificare se esse siano distinte oppure coincidenti.

La direzione $R_1(t) = (1, 2, -3)$ della retta R_1 risulta ortogonale sia alla direzione $(1, 1, 1)$ normale al piano $x + y + z = 3$ che alla direzione $(2, -1, 0)$ normale al piano $2x - y = 1$. Quindi le rette R_1 ed R_2 sono parallele. Resta da valutare la distanza tra R_1 ed R_2 . Si osservi che l'origine $O = (0, 0, 0)$ appartiene ad R_1 e conviene pertanto determinare

la distanza di R_2 da O , ossia determinare quel punto H di R_2 tale che il vettore \overrightarrow{OH} cada ortogonalmente su R_2 . Per fare ciò conviene prima prodursi una rappresentazione parametrica di R_2 , quale $R_2(t) = (t, 2t - 1, 4 - 3t)$, e ricercare quindi per quale t si abbia $(t, 2t - 1, 4 - 3t) \cdot (1, 2, -3) = 0$, ossia $t + 4t - 2 - 12 + 9t = 0$. Otteniamo $t = 1$ e quindi $H = R_2(1) = (1, 1, 1)$ e $|\overrightarrow{OH}| = \sqrt{3}$.

$$d(R_1, R_2) = \sqrt{3}.$$

Le rette R_1 ed R_2 sono parallele.

2+1/30

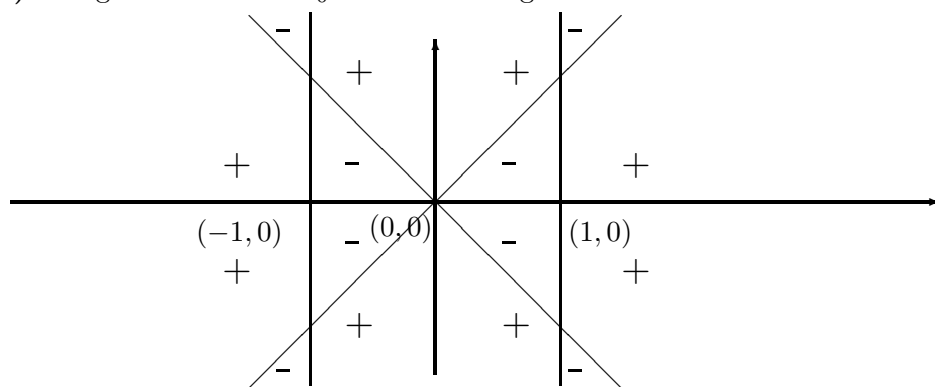
2. È data la funzione $F(x, y) = x^4 - x^2y^2 + y^2 - x^2$.

2.a. Disegnare l'insieme $\Sigma_0 = \{(x, y) \mid F(x, y) = 0\}$ e studiare il segno di F ;

Occorre innanzitutto fattorizzare la F , il che viene semplice per raccoglimenti algebrici $F(x, y) = x^4 - x^2y^2 + y^2 - x^2 = x^2(x^2 - 1) - y^2(x^2 - 1) = (x^2 - y^2)(x^2 - 1) = (x - y)(x + y)(x - 1)(x + 1)$ ma poteva anche essere condotto, come primo passo, semplicemente risolvendo nella y (equazione di secondo grado) o nella y^2 (equazione di primo grado). Ultimando la fattorizzazione, scriveremo $F(x, y) = (x - y)(x + y)(x - 1)(x + 1)$, da cui si evince lo studio del segno. Infatti, per la legge di annullamento del prodotto, $\Sigma_0 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y = \pm x \vee x = \pm 1\}$. Poichè la F è continua su tutto \mathbb{R}^2 allora lo studio del segno ne consegue: il piano resta suddiviso nelle 10 regioni in figura, ciascuna labellata col segno che la F detiene con continuità in seno ad essa.

Il segno con cui labellare ciascuna regione risulta determinato dalle 4 regole della serie "più per più = più". Non essendoci in questo caso radici multiple, le etichette riportanti i segni si alternano.

2.a) Disegnare l'insieme Σ_0 e studio del segno:



1/30

2.b. Determinare e studiare TUTTI i punti stazionari della funzione F ;

Poichè la F appartiene a \mathbf{C}^∞ , individuare i punti stazionari della F significa individuare quei punti di \mathbb{R}^2 in cui il gradiente della F si annulla. Ora, $F_x := \frac{\partial F}{\partial x} = 4x^3 - 2xy^2 - 2$, $x = 2x(2x^2 - y^2 - 1)$ e $F_y := \frac{\partial F}{\partial y} = -2x^2y + 2y = 2y(1 - x^2)$ e dobbiamo ricercare i punti

(x, y) che soddisfano al sistema

$$\begin{cases} 2x(2x^2 - y^2 - 1) = 0 \\ 2y(1 - x^2) = 0, \end{cases}$$

ossia di annullamento del gradiente. La seconda equazione porta a considerare due casi:

$y = 0$ da cui seguirebbe $x = 0$ oppure $x = \pm \frac{1}{\sqrt{2}}$ dalla prima equazione, e quindi otteniamo

i 3 punti stazionari $(0, 0)$ e $(\pm \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$. Dallo studio del segno della F di cui al punto

(a) é facile dedurre che $(0, 0)$ è punto di sella. Inoltre, $(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$ e $(-\frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$ devono essere punti di minimo locale per la F visto che la F , essendo continua, deve avere un massimo ed un minimo in ogni chiuso e compatto (si consideri il triangolo di vertici $(0, 0)$, $(0, 1)$, $(0, -1)$ dove la F , sempre non negativa, si annulla sui bordi e quindi dovrà pur avere un massimo da qualche parte nel mezzo, e questo massimo dovrà essere rilevato come punto stazionario per la differenziabilità della F);

$x = \pm 1$ da cui seguirebbe $y = \pm 1$ dalla prima equazione, e quindi otteniamo i 4 punti stazionari $(1, \pm 1)$ e $(-1, \pm 1)$. Dallo studio del segno della F di cui al punto (a) é facile dedurre che questi 4 punti sono selle.

2.b) Elencare i punti stazionari di F specificandone la natura:

PUNTI STAZIONARI: $(0, 0)$, $(1, \pm 1)$, $(-1, \pm 1)$, $(\pm \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$.

I punti $(0, 0)$, $(1, \pm 1)$, $(-1, \pm 1)$ sono selle della F .

I punti $(\pm \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$ sono massimi locali della F .

6/30

2.c. Determinare l'equazione del piano tangente al grafico di F nel punto $(1, 1, 0)$.

Poichè $F(1, 1) = 0$ il punto dato appartiene effettivamente al grafico della F . L'approssimazione lineare in quel punto sarà data da $z = 0 + F_x(1, 1) \cdot (x - 0) + F_y(1, 1) \cdot (y - 0) = 0$. In effetti il piano tangente doveva essere orizzontale visto che $(1, 1)$ era un punto stazionario della F .

2.c) Equazione del piano tangente F in $(1, 1, 0)$:

$$z = 0$$

1/30

2.d. Determinare tutti i punti estremali di F nella regione $Q = \{(x, y) : |x| \leq 1, |y| \leq 1\}$. La F , essendo continua, dovrà necessariamente avere almeno un punto di massimo assoluto ed almeno un punto di minimo assoluto nella regione assegnata, dacchè questa è chiusa e limitata. Lo studio dei punti stazionari di cui sopra ha portato all'individuazione di 2 minimi (ed una sella) in seno a Q . Gli eventuali massimi sono quindi tutti situati sul bordo di Q . Inoltre, i 4 vertici del quadrato Q sono già stati evidenziati essere punti di sella, mentre segue dallo studio del segno che tutti gli altri punti appartenenti agli spigoli verticali di Q , in quanto punti di annullamento della F , sono punti di massimo locale. Sugli spigoli orizzontali, dove $y = \pm 1$, abbiamo $F = x^4 - 2x^2$ i cui massimi vengono rivelati

dalla condizione di annullamento della derivata prima $F' = 4x^3 - 4x = 4x(x^2 - 1)$. L'unica soluzione di interesse è $x = 0$, che restituisce i massimi $(0, \pm 1)$ dove $F(0, \pm 1) = 1$.

2.d)

2 MAX ASSOLUTI: $(0, \pm 1)$

∞ MAX LOCALI: $\{(x, y) : x = \pm 1, -1 < y < 1\}$

2 MIN ASSOLUTI: $(\pm \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$

5 SELLE: $(0, 0), (1, \pm 1), (-1, \pm 1)$

6/30

3. In un riferimento Cartesiano x, y, z sia E il triangolo del piano $y = 0$ di vertici $(R, 0)$, (R, R) e $(2R, 0)$. Sia Q il solido che si ottiene facendo ruotare E di 360° attorno all'asse delle z .

3.a. Disegnare sia E (sulla sinistra) che Q (sulla destra);

3.b. Esprimere Q in coordinate Cartesiane e in coordinate cilindriche;

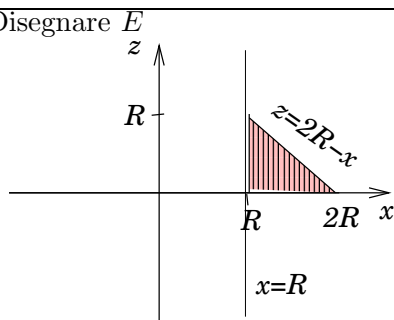
3.c. Calcolare il volume di Q mediante integrazione;

3.d. Calcolare l'integrale triplo $I = \int_Q z \, dx \, dy \, dz$;

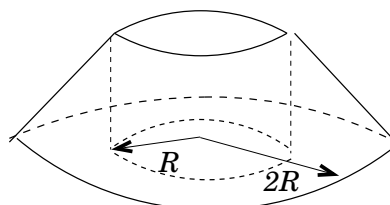
3.e. Fornire le coordinate del baricentro $B = (x_b, y_b, z_b)$ di Q ;

La figura piana E è il triangolo di vertici $(R, 0)$, (R, R) , e $(0, R)$.

a.1) Disegnare E



a.2) Disegnare Q



1/30

b) esprimere Q in coordinate Cartesiane e in coordinate cilindriche

$$\text{Car: } Q = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : R \leq \sqrt{x^2 + y^2} \leq 2R - z \right\}$$

$$\text{cil: } Q = \left\{ (\rho, \theta, z) \in \mathbb{R}^3 : R \leq \rho \leq 2R - z \right\}$$

1+1/30

Per il computo del volume V di Q conviene riferirsi alle coordinate cilindriche.

$$V = \int \int \int_Q \rho \, dz \, d\rho \, d\theta = \int_0^{2\pi} \int_0^R \int_R^{2R-z} \rho \, d\rho \, dz \, d\theta$$

$$\begin{aligned}
&= \left(\int_0^{2\pi} d\theta \right) \left(\int_0^R \int_R^{2R-z} \rho \, d\rho \, dz \right) = 2\pi \int_0^R \left[\frac{\rho^2}{2} \right]_R^{2R-z} dz \\
&= 2\pi \int_0^R \left(2R^2 - 2Rz + \frac{z^2}{2} - \frac{R^2}{2} \right) dz = 2\pi \left[2R^2 z - Rz^2 + \frac{z^3}{6} - \frac{R^2 z}{2} \right]_0^R = \frac{4}{3} \pi R^3.
\end{aligned}$$

c)

$$V = \int_0^{2\pi} \int_0^R \int_R^{2R-z} \rho \, d\rho \, dz \, d\theta = \frac{4}{3} \pi R^3$$

5/30

Il computo di I è convenientemente affrontato allo stesso modo.

$$\begin{aligned}
I &= \int \int \int_Q z \rho \, dz \, d\rho \, d\theta = \int_0^{2\pi} \int_0^R \int_R^{2R-z} z \rho \, d\rho \, dz \, d\theta \\
&= \left(\int_0^{2\pi} d\theta \right) \left(\int_0^R z \int_R^{2R-z} \rho \, d\rho \, dz \right) = 2\pi \int_0^R z \left[\frac{\rho^2}{2} \right]_R^{2R-z} dz \\
&= 2\pi \int_0^R \left(2R^2 z - 2Rz^2 + \frac{z^3}{2} - \frac{R^2 z}{2} \right) dz = 2\pi \left[R^2 z^2 - \frac{2}{3} R z^3 + \frac{z^4}{8} - \frac{R^2 z^2}{4} \right]_0^R = \frac{5}{12} \pi R^4.
\end{aligned}$$

d)

$$I = \int_0^{2\pi} \int_0^R \int_R^{2R-z} z \rho \, d\rho \, dz \, d\theta = \frac{5}{12} \pi R^4$$

3/30

Data la simmetria rispetto all'asse delle zeta, e visto l'integrale appena sopra computato, le coordinate del baricentro saranno: $x_b = 0$, $y_b = 0$, e

$$z_b = \frac{I}{V} = \frac{\frac{5}{12} \pi R^4}{\frac{4}{3} \pi R^3} = \frac{5}{16} R.$$

e)

$$x_b = 0$$

$$y_b = 0$$

$$z_b = \frac{I}{V} = \frac{5}{16} R$$

2/30